

Optimisation de la collecte des déchets



Sommaire

I - Introduction : la collecte des déchets

**II - Modélisation du problème
de tournées de véhicules**

**III - Résolution par deux méthodes
différentes**

IV - Conclusion

V - Annexe



I - Introduction

I.A La Smart City

Définition

- Améliore la qualité des services urbains grâce à la technologie
- Réduit les coûts financiers et la pollution

Exemples

- Compteurs électriques, d'eau
- Poubelles connectées

Initiatives :

Contact de l'entreprise *Tekin* spécialisée dans les objets connectés sur Tours :
échange en visioconférence avec le directeur général Raphaël AUTALE

I.B La collecte des déchets

Service indispensable à une ville

- Augmentation des déchets

Moyens nécessaires conséquents

- Camion poubelle de plusieurs tonnes
- Installation des poubelles
- Entretien, carburant

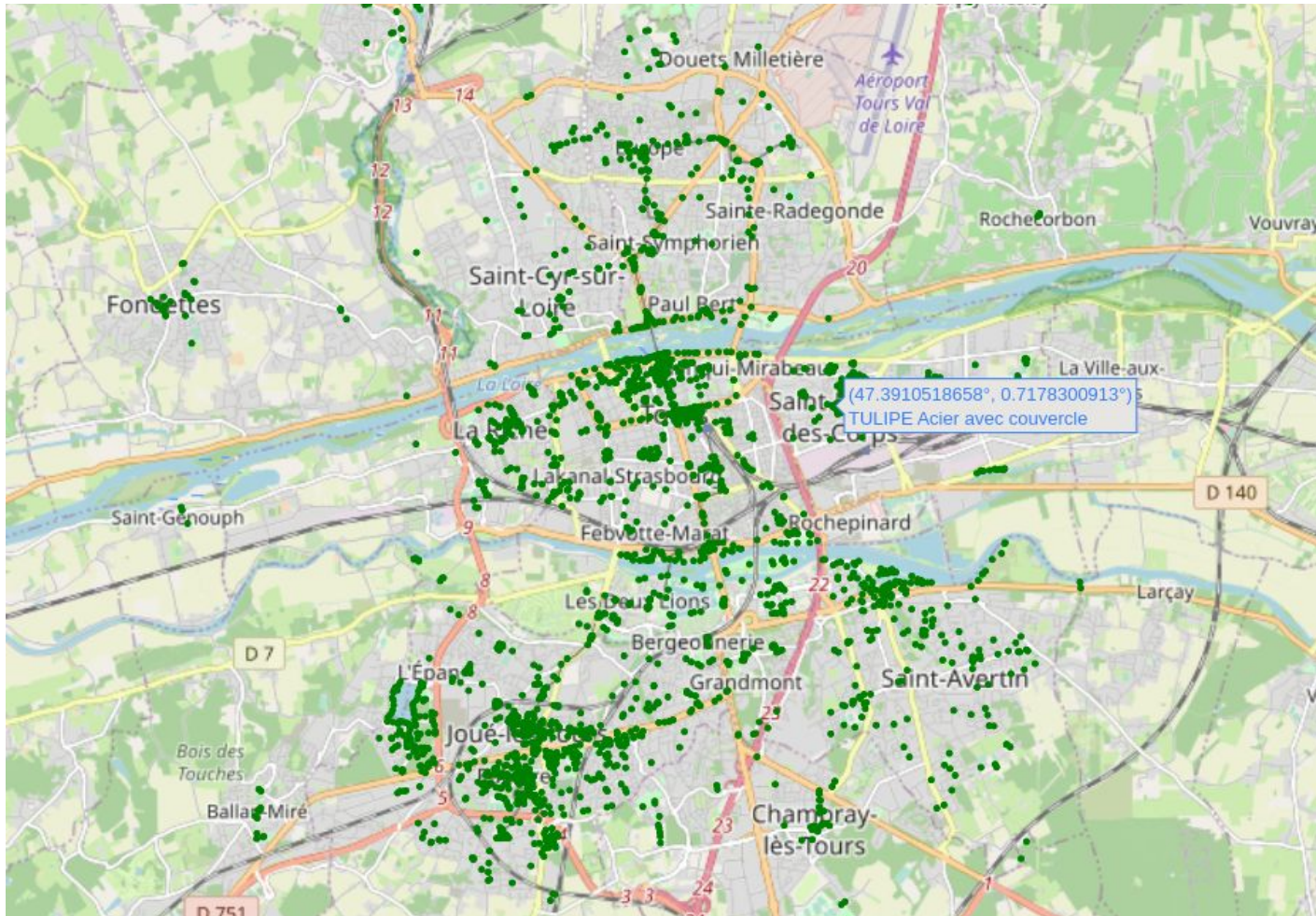
Peut-on l'optimiser ?

- Trajets plus judicieux, plus courts
- Données de remplissage en temps réel



II - Modélisation

II.A Données Open Data



Emplacement des corbeilles publiques à Tours
(Source des données : data.tours-metropole.fr)

II.B Représentation avec des graphes

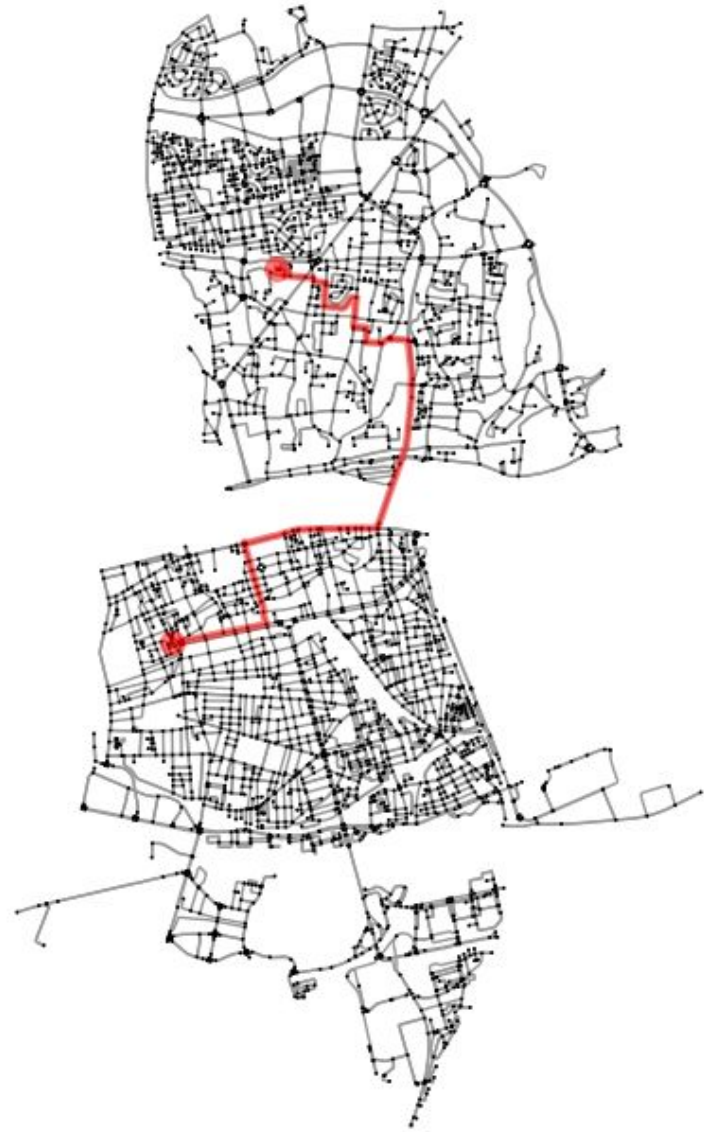
La ville de Tours affichée en tant que graphe :

- Les sommets sont les intersections
- Les arêtes sont les rues

En rouge : un plus court chemin entre deux sommets de ce graphe.

Hypothèse :

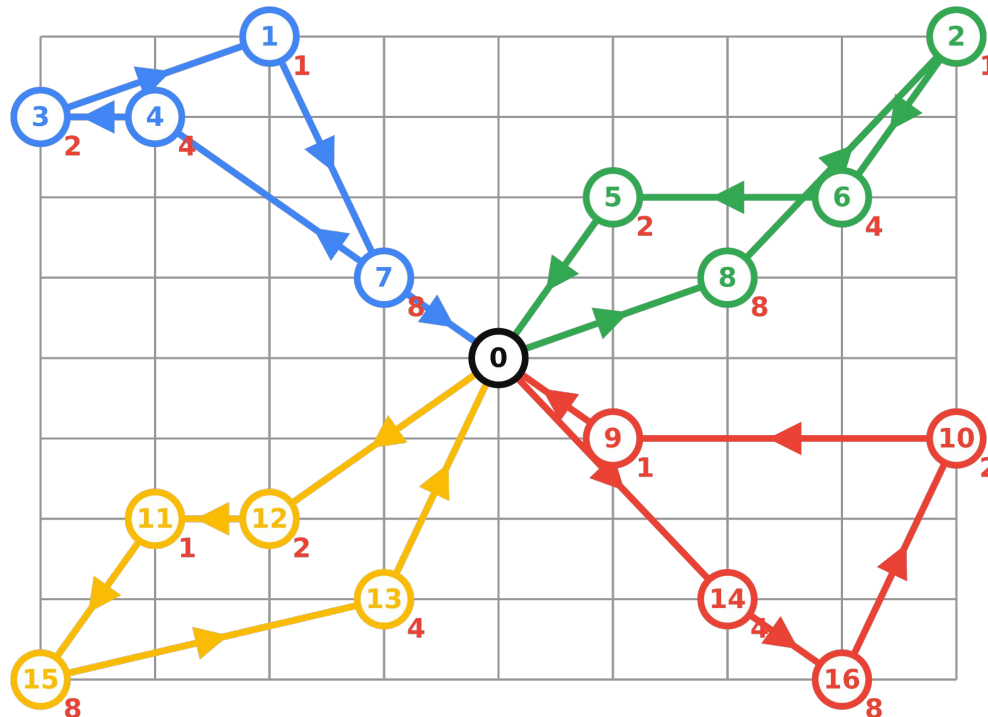
- On considère qu'il y a une poubelle à chaque intersection



II.C Problème de tournées de véhicules

Classification

- Abrégé **CVRP** (Capacited Vehicle Routing Problem)
- Problème d'optimisation combinatoire
- Généralisation du problème du voyageur de commerce à une flotte de plusieurs véhicules ayant une capacité limitée



Source :
Google OR-TOOLS

II.D Stratégies et choix

Un modèle simplifié :

- Minimiser uniquement la distance parcourue
- Ignorer les contraintes de temps

Différentes stratégies :

- Réduire le nombre de nœuds :
 - création de clusters avec l'algorithme des k-moyennes
- Une première approche intuitive :
 - via un algorithme glouton
- Une deuxième approche plus évoluée :
 - en utilisant le clustering

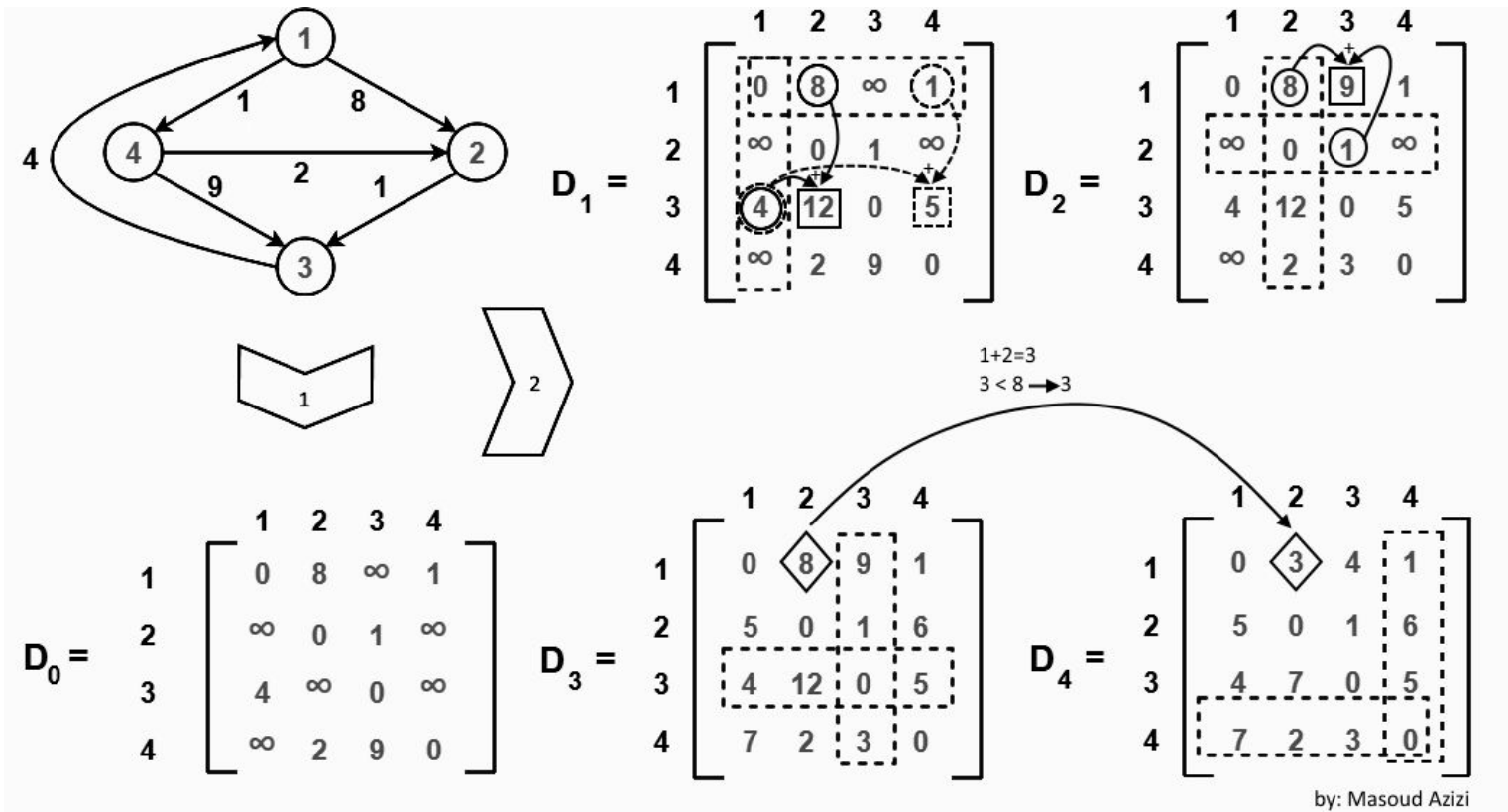


III - Simulation

III.A Méthode gloutonne (1)

Préparation :

- On récupère les données de la ville (topographie, distances, intersections...)
- On calcule la matrice de distance avec l'algorithme de Floyd-Warshall :



III.A Méthode gloutonne (2)

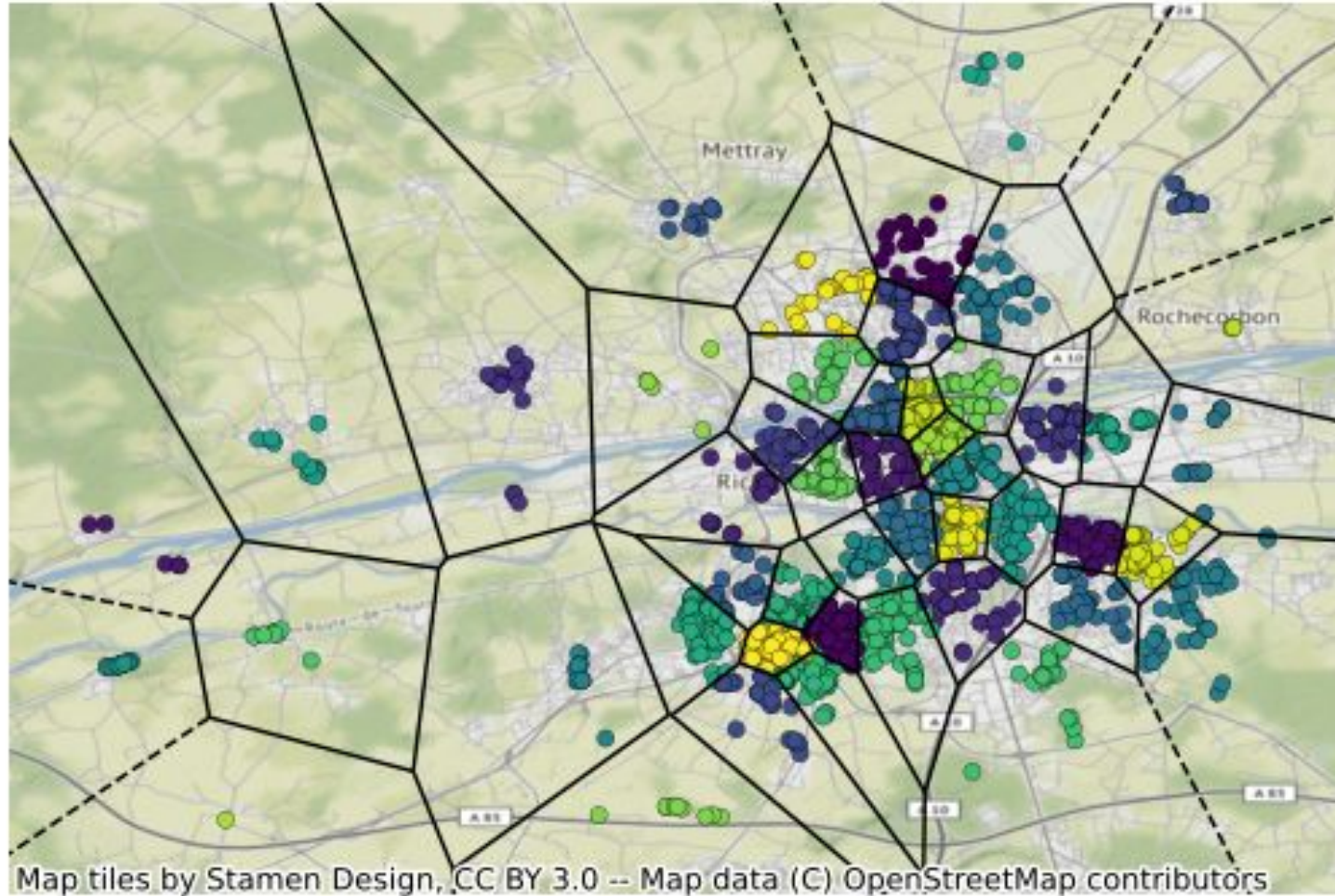
Algorithme glouton pour résoudre CVRP :

- On choisit un dépôt de départ.
- On boucle tant qu'il reste des poubelles non visitées.
- À chaque itération, on cherche la poubelle la plus proche de la dernière visitée.
- On vérifie si elle respecte les contraintes de capacité du véhicule. Si oui, on l'ajoute à la route et on met à jour la capacité du véhicule. Sinon, on termine la route actuelle en ajoutant le dépôt et on démarre une nouvelle route.
- On renvoie la liste des routes.

Complexité **quadratique** en le nombre de poubelles.

III.B Algorithme des k-moyennes (1)

Corbeilles Tours Metropole



Convergence avec $k = \left\lceil \frac{N}{50} \right\rceil$ avec N = nombre de points

III.B Algorithme des k-moyennes (2)

1. Choisir **k points** appelés *centroïdes*, qui représenteront les centres initiaux
2. Chaque point est attribué au centroïde le plus proche en termes de distance euclidienne. Cela crée k clusters initiaux.
3. Calculer l'**isobarycentre** de chaque cluster : ce sont les nouveaux centroïdes.
4. Les points sont réattribués au cluster associé au centroïde le plus proche.
5. Les étapes 3 et 4 sont répétées jusqu'à ce qu'il y ait **convergence** : il n'y a plus de changement dans l'attribution des points.

III.C Méthode gloutonne avec clustering

Méthode “cluster first - route second” :

- Attribuer un ensemble de clusters à chaque camion poubelles de manière gloutonne selon l’algorithme précédent en considérant chaque cluster comme un nœud :
 - Il est localisé par son centroïde
 - La capacité de chaque cluster est égale à la somme des capacités des poubelles qu’il contient.

- Résoudre le problème du voyageur de commerce pour chaque cluster.

III.D Algorithme de Christofides

Problème du voyageur de commerce

→ Trouver le cycle hamiltonien de poids minimal

Algorithme

- Constitue une $3/2$ approximation du problème du voyageur de commerce
- Complexité temporelle cubique en la taille du graphe
- Implémenté dans le module Networkx

III.E Résultats : algorithme glouton

Ville d'Agonac (Dordogne) :

Tour du véhicule 1:

Distance totale: 10539.2

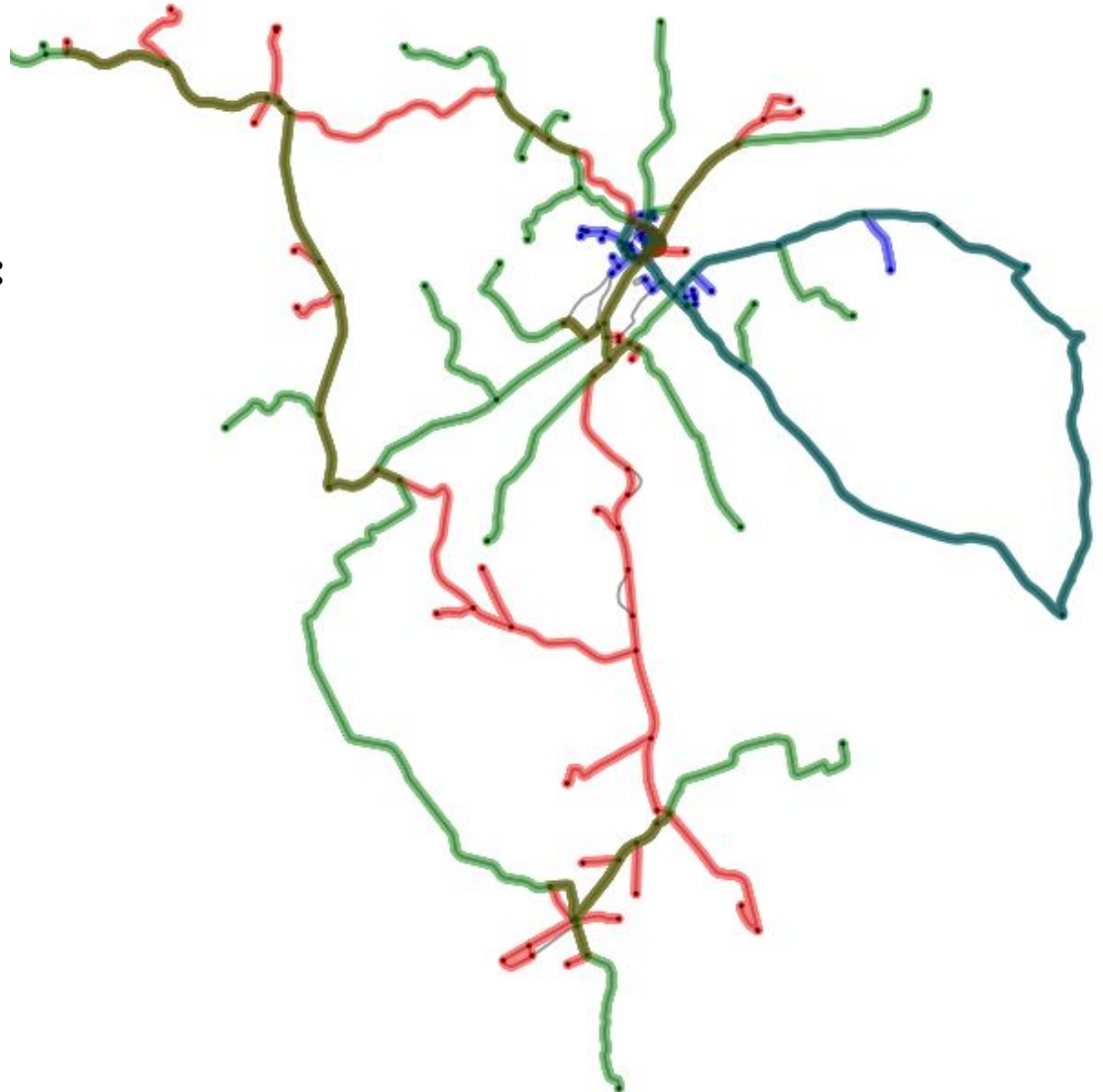
Tour du véhicule 2:

Distance totale: 41623.3

Tour du véhicule 3:

Distance totale: 73657.1

Total : 125819.6 m



III.D Résultats : “cluster first - route second”

Tour du véhicule 1:

Distance totale: 18505.8

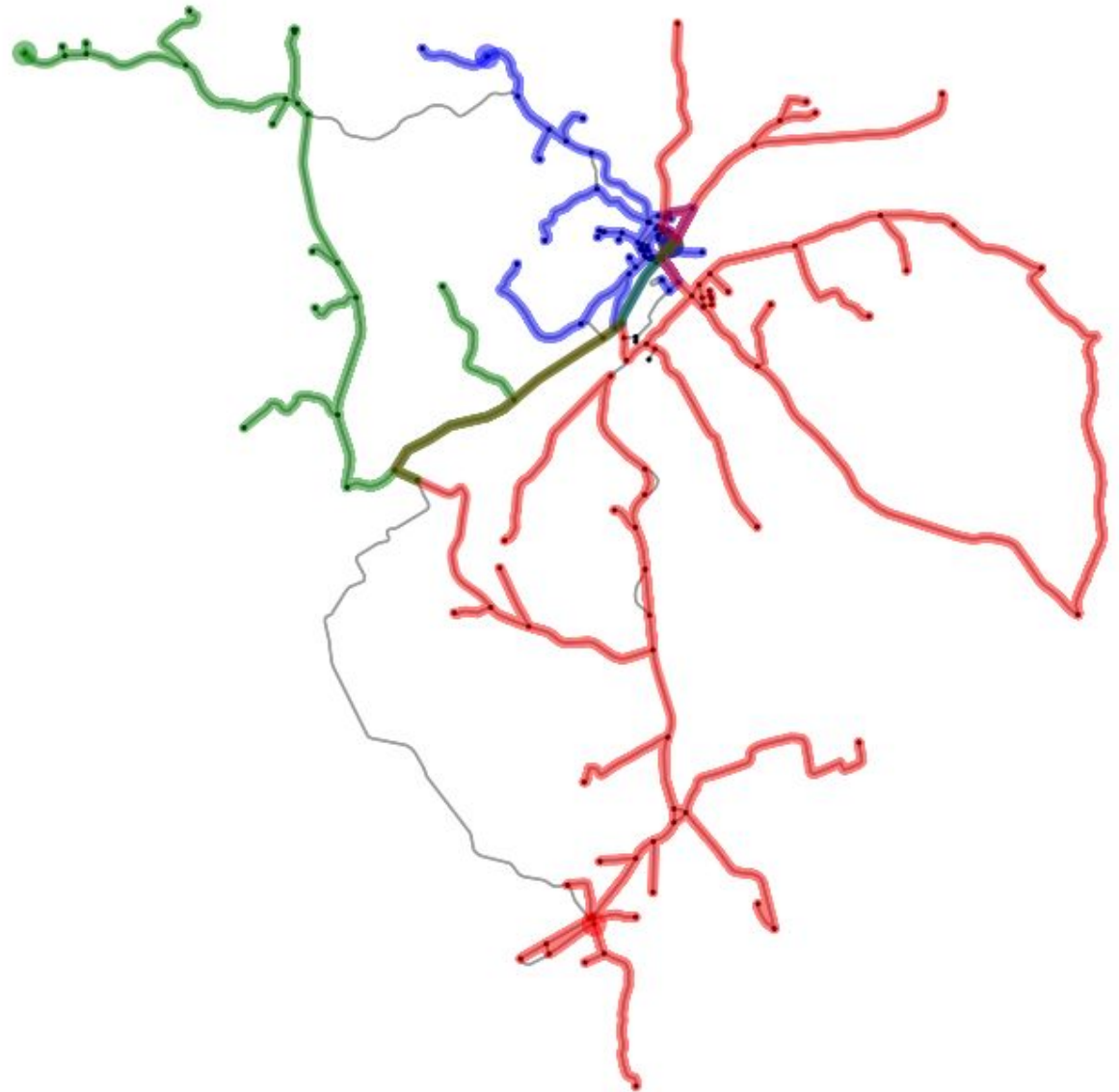
Tour du véhicule 2:

Distance totale: 72002.7

Tour du véhicule 3:

Distance totale: 22130.5

Total : 112639 m





IV - Conclusion

IV Conclusion

- Algorithme glouton en $O(n^3)$
- Algorithme “cluster first - route second” en $O(n^4)$

Optimisations possibles :

- Calculer de manière concurrente le chemin de chaque camion poubelle dans le cluster

Autre approche : Utiliser un algorithme génétique



V - Annexe

II.A Données Open Data

simulation/utils/map_plotly.py

```
1 import geopandas
2 import plotly.graph_objects as go
3
4 df = geopandas.read_file("data/corbeilles-tours-metropole.geojson")
5 # Setting default value of capacity if not set
6 df.loc[df["contenance"].isnull(), "contenance"] = 10
7
8 fig = go.Figure(
9     go.Scattermapbox(
10         lon=df.geometry.x,
11         lat=df.geometry.y,
12         text=df["type"],
13         hovertext=["type", "commune"],
14         marker=dict(color='green', size=6),
15         hoverlabel=dict(font=dict(color='blue'), bgcolor='white',
bordercolor='blue'),
16     ),
17     go.Layout(
18         title="Corbeilles Tours Métropole",
19         autosize=True,
20         mapbox=dict(style="open-street-map", center=dict(lat=47.40, lon=0.70),
zoom=10),
21     ),
22 )
23
24 if __name__ == "__main__":
25     fig.show()
26
```

II.B Représentation avec des graphes

simulation/utils/graph_osmnx.py

```
1 import osmnx as ox
2 import networkx as nx
3 import numpy as np
4
5 COLORS = ["blue", "red", "green", "yellow", "brown", "purple"]
6
7 def plot_graph(city):
8     G = ox.graph_from_place(city, network_type='drive')
9
10    # Plot the shortest path between two random nodes
11    origin, destination = np.random.choice(G.nodes, 2)
12    route = nx.shortest_path(G, origin, destination)
13
14    ox.plot_graph_route(G, route, route_color='red', route_linewidth=3,
15                        node_size=2, bgcolor='white', node_color='black')
16
17
18 def plot_graph_routes(graph, tours, depot):
19     """
20     Rebuild routes from nodes indices and plot them on the graph
21     """
22     routes = [[depot] for _ in range(len(tours))]
23
24     for i, tour in enumerate(tours):
25         for j in range(len(tour)-1):
26             intermediates_nodes = nx.shortest_path(graph, tour[j], tour[j+1])
27             routes[i].extend(intermediates_nodes[1:])
28
29     ox.plot_graph_routes(graph, routes, route_colors=COLORS[:len(routes)],
30                          route_linewidth=1.5, node_size=5,
31                          bgcolor='white', node_color='black', route_alpha=0.5)
32
```


III.A Algorithmme de Floyd-Warshall

simulation/utils/floyd_warshall.py

```
1 import numpy as np
2 import networkx as nx
3
4
5 def floyd_warshall(graph):
6     """
7     Return the distance matrix of the graph
8     """
9     num_nodes = graph.number_of_nodes()
10    distance_matrix = nx.to_numpy_array(graph, weight='length')
11    # Replace all zeros with infinite distances
12    distance_matrix[distance_matrix == 0] = np.inf
13
14    for k in range(num_nodes):
15        for i in range(num_nodes):
16            for j in range(num_nodes):
17                distance_matrix[i, j] = min(distance_matrix[i, j],
18                                           distance_matrix[i, k] +
19                                           distance_matrix[k, j])
20    return distance_matrix
```

III.A Méthode gloutonne (1)

simulation/cvrp_greedy.py

```
1 import numpy as np
2 import networkx as nx
3 import osmnx as ox
4
5 from utils.floyd_warshall import floyd_warshall
6 from utils.graph_osmnx import plot_graph_routes
7
8
9 def cvrp_greedy(distance_matrix, demands, capacities):
10     """
11     Solve the CVRP problem with a greedy algorithm
12     """
13     num_clients = len(demands)
14     num_vehicles = len(capacities)
15     depot = 0 # Assuming depot is at index 0
16     vehicle_id = 0
17     unvisited_clients = list(range(1, num_clients)) # List of unvisited clients
18     routes = [] # List of routes
19
20     while vehicle_id < num_vehicles and unvisited_clients:
21         current_route = [depot] # Start a new route from the depot
22         current_load = 0
23
24         while current_load <= capacities[vehicle_id] and unvisited_clients:
25             last_client = current_route[-1]
26             closest_client = min(unvisited_clients, key=lambda client:
distance_matrix[last_client][client])
27
28             if current_load + demands[closest_client] <= capacities[vehicle_id]:
29                 current_route.append(closest_client)
30                 current_load += demands[closest_client]
31                 unvisited_clients.remove(closest_client)
```

III.A Méthode gloutonne (2)

```
32         else:
33             current_route.append(depot) # Complete the current route at the
        depot
34             routes.append(current_route)
35             break
36         # Skip to the next vehicle
37         vehicle_id += 1
38
39     if unvisited_clients:
40         raise Exception("Pas de solution trouvée. Augmentez le nombre des
        véhicules.")
41     else:
42         current_route.append(depot)
43         routes.append(current_route)
44
45     return routes
46
47
48 graph = ox.graph_from_place('Agonac, France', network_type='drive')
49 distance_matrix = floyd_warshall(graph)
50
51 # Generate random demands and capacities
52 num_clients = len(distance_matrix)
53 demands = np.random.randint(1, 10, size=num_clients)
54 demands[0] = 0 # Depot demand is zero
55 NUM_VEHICLES = 2
56 INCREASE_FACTOR = 1.1
57 capacities = np.ones(NUM_VEHICLES) * sum(demands) * INCREASE_FACTOR / NUM_VEHICLES
58
59 # Run the algorithm
60 tours = cvrp_greedy(distance_matrix, demands, capacities)
61
```

III.B Clustering

simulation/k_means_clustering.py

```
1 import sys
2
3 import numpy as np
4 import geopandas
5 import contextily as cx
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 from sklearn.cluster import KMeans
8 from scipy.spatial import Voronoi, voronoi_plot_2d
9
10 # Pandas dataframe from GeoJSON file
11 df = geopandas.read_file("data/corbeilles-tours-metropole.geojson")
12
13 # Array of bins coordinates
14 X = np.column_stack((df.geometry.x, df.geometry.y))
15 # 50 bins per cluster seems a good mean
16 k = len(X) // 50 + 1
17
18 # https://scikit-learn.org/stable/modules/clustering.html?highlight=clustering#k-means
19 partitions = KMeans(n_clusters=k, n_init='auto').fit(X)
20
21 # Plot the bins with a cmap from cluster id
22 ax = df.plot(edgecolor="black", c=partitions.labels_,
23             markersize=20, linewidth=0.2)
24
25 # Add the voronoi diagram https://fr.wikipedia.org/wiki/Diagramme\_de\_Voronoi%C3%AF
26 voronoi = Voronoi(partitions.cluster_centers_)
27 voronoi_plot_2d(voronoi, ax, show_points=False, show_vertices=False)
28
29 cx.add_basemap(ax, crs=df.crs)
30 ax.set_title("Corbeilles Tours Metropole")
31 ax.set_axis_off()
32
33 plt.show()
34
```

III.B Algorithme des k-moyennes

simulation/utils/k_means.py

```
1 import numpy as np
2
3
4 def distance(point1, point2):
5     # Calcul de la distance euclidienne entre deux points
6     return np.sqrt(np.sum((point1 - point2) ** 2))
7
8
9 def kmeans(X, k, max_iters=100):
10    # Initialisation aléatoire des centroides
11    centroids = X[np.random.choice(range(X.shape[0]), size=k, replace=False)]
12
13    for _ in range(max_iters):
14        # Étape d'affectation des clusters
15        distances = np.array([np.array([distance(X[i], centroids[j]) for j in
16    range(k)]) for i in range(X.shape[0])])
17        cluster_labels = np.argmin(distances, axis=1)
18
19        # Mise à jour des centroides
20        new_centroids = np.array([X[cluster_labels == j].mean(axis=0) for j in
21    range(k)])
22
23        # Vérification de la convergence
24        if np.all(centroids == new_centroids):
25            break
26
27        centroids = new_centroids
28
29    return centroids, cluster_labels
```


III.C Méthode “cluster first - route second” (1)

simulation/cvrp_clustering.py

```
1 import numpy as np
2 import osmnx as ox
3 import networkx as nx
4 from networkx.algorithms.approximation.traveling_salesman import christofides
5
6 from utils.floyd_warshall import floyd_warshall
7 from utils.graph_osmnx import plot_graph_routes
8 from utils.k_means import kmeans, distance
9 from cvrp_greedy import cvrp_greedy
10
11 NUM_VEHICLES = 3
12 INCREASE_FACTOR = 1.1
13
14
15 def tsp_christofides(graph, subset):
16     """
17     Résout le problème du voyageur de commerce (TSP) avec l'algorithme de
18     Christofides
19     sur un sous ensemble de points du graphe
20     """
21     complete_subgraph = nx.complete_graph(graph.subgraph(subset)).to_undirected()
22     return christofides(complete_subgraph)
23
24 graph = ox.graph_from_place('Agonac, France', network_type='drive')
25 graph_nodes = np.array(graph.nodes())
26 distance_matrix = floyd_warshall(graph)
27
28 # Génère des demandes et des capacités aléatoires
29 num_clients = len(distance_matrix)
30 demands = np.random.randint(1, 10, size=num_clients)
31 demands[0] = 0 # depot
32 capacities = np.ones(NUM_VEHICLES) * sum(demands) * INCREASE_FACTOR / NUM_VEHICLES
33
34 # Obtiens la position des clients
35 points = np.array([[graph.nodes[node]['x'], graph.nodes[node]['y']] for node in
36 graph.nodes])
37 k = num_clients // 10 # Nombre de clusters souhaités
38 centroids, cluster_labels = kmeans(points, k)
```

III.C Méthode “cluster first - route second” (2)

```
39 # Créer les nouveaux clients pour chaque cluster
40 cluster_demands = [0] * k
41 cluster_clients = [[] for _ in range(k)]
42 for j in range(k):
43     for i in range(len(cluster_labels)):
44         if cluster_labels[i] != j:
45             continue
46         cluster_demands[j] += demands[i]
47         cluster_clients[j].append(i)
48
49 # distance matrix of centroids points
50 cluster_distance_matrix = np.array(
51     [[distance(centroids[i], centroids[j]) for j in range(k)] for i in range(k)]
52 )
53 # Appliquer l'algorithme CVRP greedy
54 cluster_routes = cvrp_greedy(cluster_distance_matrix, cluster_demands, capacities)
55
56 # Compléter les routes pour chaque cluster avec l'algorithme de Christofides
57 routes = [[graph_nodes[0]] for _ in range(len(cluster_routes))]
58 for i, route in enumerate(cluster_routes):
59     for cluster in route:
60         if cluster == 0:
61             continue
62         clients = cluster_clients[cluster]
63         cluster_route = tsp_christofides(graph, graph_nodes[clients])
64         routes[i].extend(cluster_route[1:])
65
66 # Affiche les routes et les résultats
67 plot_graph_routes(graph, routes, graph_nodes[0])
```